

UNAS FORMULAS INTEGRALES Y UNA DEFINICION DE AREA q -DIMENSIONAL DE UN CONJUNTO DE PUNTOS

POR L. A. SANTALO

(Recibido en abril 19, 1950)

SUMMARY. Let C be a set of points in the euclidean n -space E_n . Let P_i be the center of an $(n-1)$ -dimensional sphere C_{n-1} of radius R and let $dP_i = [dx^1; dx^2; \dots; dx^n]$ be the element of volume in E_n corresponding to P_i . Let N_s be the number of intersections of C with s $(n-1)$ -spheres C_{n-1} ; N_s is a function of P_1, P_2, \dots, P_s . Let us consider the sequence

$$I_1 = \int N_1 dP_1, \quad I_2 = \int N_2 dP_1 dP_2, \quad I_3 = \int N_3 dP_1 dP_2 dP_3, \dots \quad (1)$$

where the integrals, in the sense of Lebesgue, are extended over the whole space E_n with respect to each dP_i .

If the integrals (1) exist and I_{q+1} is the first equal to zero (that is, $I_q \neq 0, I_s = 0$ for $s > q$), q will be defined as the *dimension* of C . The q -dimensional area of C is defined by the formula

$$A_q = (\beta(n, q, q) R^{q(n-1)})^{-1} \int N_q dP_1 dP_2 \dots dP_q \quad (2)$$

where $\beta(n, q, q)$ is given by (5.9). For $s < q$ it is $A_s = \infty$ and for $s > q$ it is $A_s = 0$.

We prove: 1. The integrals (1) exist and consequently the definition is applicable if C is an analytic set (or Suslin's set). 2. If C is a variety «regular» (that is, defined by $x = x(u^1, u^2, \dots, u^q)$ with continuous first partial derivatives) or composed by a finite number of regular pieces, the definition agrees with the q -dimensional area in the classical sense.

1. *La densidad cinemática en E_n .* Sea E_n el espacio euclidiano n -dimensional. Un movimiento en E_n puede determinarse por la po-

sición de un n -edro ortogonal formado por un punto P y n vectores de módulo unidad e_i ($i=1, 2, \dots, n$) de origen P y perpendiculares entre sí dos a dos. Si P_0, e_i^0 es una posición fija de este n -edro, tomada como origen, a cada P, e_i le corresponde el movimiento que lleva a coincidir P_0, e_i^0 con P, e_i .

Si x^i son las coordenadas de P , representamos por dx el vector de componentes dx^i . Introduzcamos las notaciones

$$\omega^i = dx \cdot e_i, \quad \omega_i^k = de_i \cdot e_k \quad (1.1)$$

donde los puntos indican productos escalares de vectores. Con estas notaciones el método del « triedro móvil » de E. Cartan da inmediatamente que el volumen invariante en el espacio del grupo de los movimientos de E_n está dado, salvo un factor constante, por la forma diferencial exterior

$$dK_n = \left[\prod_{i=1}^n \omega_i \prod_{i < k} \omega_i^k \right] \quad (1.2)$$

expresión que con el nombre de *medida cinemática* en E_n fué hallada también directamente por Blaschke (¹). En todo lo que sigue representaremos con paréntesis cuadrados [] la *multiplicación exterior* de formas diferenciales. Además, *todas ellas serán consideradas en valor absoluto*.

Se puede dar a dK_n una interpretación geométrica muy intuitiva. Observemos, en efecto, que las ω^i son las componentes según las direcciones ortogonales e_i de un desplazamiento de P y por tanto el producto $[\omega^1 \omega^2 \dots \omega^n]$ no es otra cosa que el elemento de volumen del espacio E_n . Lo indicaremos por dP y será por tanto

$$dP = [\omega^1 \omega^2 \dots \omega^n]. \quad (1.3)$$

Consideremos ahora la superficie esférica S_{n-1} de dimensión $n-1$, radio unidad y centro P : sobre ella se encuentran los extremos de los vectores e_i . El producto escalar $\omega_i^k = de_i \cdot e_k$ representa un desplazamiento elemental sobre S_{n-1} del extremo de e_i según la dirección de e_k . Por tanto el producto exterior $[\omega_1^2 \omega_1^3 \dots \omega_1^n]$ es igual al elemento de área sobre dicha esfera; representándolo por dO_{n-1} será por tanto

$$dO_{n-1} = [\omega_1^2 \omega_1^3 \dots \omega_1^n]. \quad (1.4)$$

(¹) W. BLASCHKE, *Integralgeometrie*, Actualités Hermann, n° 252, París, 1935.

Análogamente, si S_{n-2} es la esfera máxima $(n-2)$ -dimensional de S_{n-1} , normal a e_1 y dO_{n-2} representa el elemento de área sobre la misma correspondiente al extremo de e_2 , es

$$dO_{n-2} = [\omega_2^3 \omega_3^4 \dots \omega_n^n]. \quad (1.5)$$

Prosiguiendo sucesivamente y sustituyendo en (1.2) se tiene por tanto

$$dK_n = [dP dO_{n-1} dO_{n-2} \dots dO_1]. \quad (1.6)$$

que es una forma muy intuitiva de la densidad cinemática en E_n , o, lo que es lo mismo, del elemento de volumen invariante del espacio del grupo de los movimientos de E_n .

Recordemos, para más adelante, que el área de la esfera i -dimensional de radio unidad vale

$$O_i = \int_{S_i} dO_i = \frac{2\pi^{(i+1)/2}}{\Gamma\left(\frac{i+1}{2}\right)} \quad (1.7)$$

2. Unas fórmulas auxiliares. Para obtener las fórmulas integrales del número siguiente necesitamos ciertas fórmulas referentes a la geometría esférica n -dimensional que vamos a obtener aparte para no interrumpir más adelante el razonamiento.

Consideremos un punto fijo P de E_n y la $(n-1)$ -esfera de centro P y radio unidad S_{n-1} . A cada vector de módulo unidad y origen P corresponde un punto sobre S_{n-1} y recíprocamente: representaremos por la misma letra el vector y el punto que es su extremo. Sea ξ un punto de S_{n-1} y consideremos n vectores unitarios e_i de origen P y ortogonales entre sí.

Sea φ_1 el ángulo entre ξ y e_1 . El elemento de área dO_{n-1} de S_{n-1} correspondiente al punto ξ se escribe inmediatamente considerando la sección de S_{n-1} por un hiperplano normal a e_1 y que pase por ξ ; la sección es una $(n-2)$ -esfera de radio $\text{sen } \varphi_1$ y por tanto, llamando dO_{n-2} el elemento de área de una $(n-2)$ -esfera de radio unidad, será

$$dO_{n-1} = \text{sen}^{n-2} \varphi_1 dO_{n-2} d\varphi_1. \quad (2.1)$$

Proyectemos ξ desde e_1 sobre la esfera máxima S_{n-2} normal a e_1 ; sea ξ_1 el punto proyección. Si φ_2 es el ángulo de ξ_1 con e_2 y dO_{n-2} el elemento de área sobre S_{n-2} , análogamente a (2.1) vale

$$dO_{n-2} = \text{sen}^{n-3} \varphi_2 dO_{n-3} d\varphi_2. \quad (2.2)$$

Análogamente, proyectemos ξ_1 desde e_2 sobre la S_{n-3} ortogonal a e_1 y e_2 ; sea ξ_2 el punto proyección. Si φ_2 es el ángulo entre ξ_2 y e_3 y dO_{n-3} el elemento de área sobre S_{n-3} , vale

$$dO_{n-3} = \text{sen}^{n-4} \varphi_2 dO_{n-4} d\varphi_2. \quad (2.3)$$

Prosiguiendo sucesivamente y sustituyendo luego cada igualdad en la precedente se obtiene, en general:

$$dO_{n-1} = \text{sen}^{n-2} \varphi_1 \text{sen}^{n-3} \varphi_2 \dots \text{sen}^{q-1} \varphi_{n-q} dO_{q-1} d\varphi_1 d\varphi_2 \dots d\varphi_{n-q} \quad (2.4)$$

que para $q=1$ nos da la expresión bien conocida del elemento de área de la esfera $(n-1)$ dimensional.

Sea ahora τ otro punto fijo sobre S_{n-1} y sea θ el ángulo entre τ y ξ . Supongamos que τ es ortogonal a la $(n-q)$ -esfera determinada por $e_1, e_2, \dots, e_{n-q+1}$. Si θ_1 es el ángulo entre ξ_1 y τ , en el triángulo rectilátero de vértices τ, ξ, e_1 (en el cual el lado τe_1 vale $\pi/2$) se tiene

$$\cos \theta = \text{sen } \varphi_1 \cos \theta_1. \quad (2.5)$$

Análogamente, sobre la S_{n-2} ortogonal a e_1 , vale

$$\cos \theta_1 = \text{sen } \varphi_2 \cos \theta_2 \quad (2.6)$$

siendo ahora θ_2 el ángulo entre τ y ξ_2 (proyección de ξ_1 desde e_2 sobre la S_{n-2} ortogonal al círculo máximo e_1, e_2). Prosiguiendo sucesivamente y sustituyendo cada igualdad en la anterior obtenemos

$$\cos \theta = \text{sen } \varphi_1 \text{sen } \varphi_2 \dots \text{sen } \varphi_{n-q}. \quad (2.7)$$

Las fórmulas (2.4) y (2.7) son las que necesitaremos en el número siguiente.

3. Una fórmula entre diferenciales. En todo lo que sigue diremos que una variedad q -dimensional de E_n es *regular* y de dimensión q cuando está representada por ecuaciones paramétricas

$$x^i = x^i(u^1, u^2, \dots, u^q) \quad i = 1, 2, 3, \dots, n$$

en las que las funciones $x^i(u^1, u^2, \dots, u^q)$ poseen derivadas parciales de primer orden continuas.

Sea C_q^0 una variedad q -dimensional regular de E_n . Siendo regular, se sabe que posee un área q -dimensional cuyo elemento diferencial representaremos por $d\sigma_q^0$; supongamos que C_q^0 tiene área total finita A_q^0 . Consideremos un punto P de C_q^0 y q vectores de módulo unidad e_1, e_2, \dots, e_q ortogonales entre sí, de origen P y tangentes a C_q^0 . Por analogía con (1.6) usaremos la notación

$$dC_q^0 = [d\sigma_q^0 dO_{q-1} dO_{q-2} \dots dO_1] \quad (3.1)$$

donde los dO_i tienen el mismo significado que en (1.6) respecto al q -edro e_1, e_2, \dots, e_q .

Sea, por otra parte, C^{1}_{n-1} una hipersuperficie regular de E_n que supondremos también de área finita A^{1}_{n-1} . Siendo $d\sigma^{1}_{n-1}$ su elemento de área en un punto P y e_i ($i = 1, 2, \dots, n-1$) vectores unitarios de origen P tangentes a C^{1}_{n-1} y ortogonales entre sí, usaremos también la notación

$$dC^{1}_{n-1} = [d\sigma^{1}_{n-1} dO_{n-2} dO_{n-3} \dots dO_1] \quad (3.2)$$

Supongamos que C_q^0 está fija y que, en cambio, C^{1}_{n-1} se mueve de manera indeformable en E_n . Consideremos una posición de C^{1}_{n-1} en que tenga punto común con C_q^0 ; sea C^{01}_{q-1} la variedad intersección y P un punto de la misma. La variedad C^{01}_{q-1} es regular, puesto que en cada punto tiene por variedad plana tangente la intersección de las variedades planas tangentes a C_q^0 y C^{1}_{n-1} .

Sea η el vector unidad tangente a C_q^0 y normal a C^{01}_{q-1} en el punto P y ξ el vector unidad normal a C^{1}_{n-1} en P . Si $d\sigma_{n-1}$ es el elemento de área de C^{1}_{n-1} , $d\sigma_q^0$ el elemento de área de C_q^0 y $d\sigma^{01}_{q-1}$ el de la intersección C^{01}_{q-1} , todos en el punto P , llamando dh a un desplazamiento elemental según el vector η y siendo θ el ángulo entre η y ξ se tiene

$$dP = \cos \theta [d\sigma^{1}_{n-1} dh], \quad d\sigma_q^0 = [d\sigma^{01}_{q-1} dh] \quad (3.3)$$

donde dP es el elemento de volumen de E_n en el punto P .

Tomemos el n -edro de los vectores e_i de origen P que sirve para determinar el movimiento de C^{1}_{n-1} de manera que η sea ortogonal a $e_1, e_2, \dots, e_{n-q+1}$ y e_{n-q+2}, \dots, e_n estén en el plano $(q-1)$ -dimensional tangente a C^{01}_{q-1} en P . Según (1.6), (3.3), (3.2), (2.4), (2.7) y (3.1), teniendo en cuenta que sólo consideramos valores absolutos y que por tanto podemos alterar el orden de los factores, resulta

$$\begin{aligned}
 dK_n &= [dP dO_{n-1} dO_{n-2} \dots dO_1] = \cos \theta [dh d\sigma^1_{n-1} dO_{n-1} \dots dO_1] = \\
 &= \cos \theta [dh dO_{n-1} dU^1_{n-1}] = \cos \theta \operatorname{sen}^{n-2} \varphi_1 \operatorname{sen}^{n-3} \varphi_2 \dots \\
 &\dots \operatorname{sen}^{q-1} \varphi_{n-q} [dh dO_{q-1} d\varphi_1 d\varphi_2 \dots d\varphi_{n-q} dU^1_{n-1}] = \\
 &= \operatorname{sen}^{n-1} \varphi_1 \operatorname{sen}^{n-2} \varphi_2 \dots \operatorname{sen}^q \varphi_{n-q} [dh dO_{q-1} d\varphi_1 d\varphi_2 \dots \\
 &\quad d\varphi_{n-q} dU^1_{n-1}], \tag{3.4}
 \end{aligned}$$

y también

$$\begin{aligned}
 dC_q^0 &= [d\sigma_q^0 dO_{q-1} \dots dO_1] = [dh d\sigma^0_{q-1} dO_{q-1} \dots dO_1] = \\
 &= [dh dO_{q-1} dC^0_{q-1}]. \tag{3.5}
 \end{aligned}$$

Por tanto, multiplicando exteriormente ambos miembros de (3.4) por $dC^0_{q-1} = [d\sigma^0_{q-1} dO_{q-2} \dots dO_1]$, tenemos el resultado

$$\begin{aligned}
 [dC^0_{q-1} dK_n] &= \operatorname{sen}^{n-1} \varphi_1 \operatorname{sen}^{n-2} \varphi_2 \dots \\
 \operatorname{sen}^q \varphi_{n-q} [d\varphi_1 d\varphi_2 \dots d\varphi_{n-q} dC^0_{q-1} dU^1_{n-1}]. \tag{3.6}
 \end{aligned}$$

Esta es una fórmula fundamental que generaliza la obtenida por Blaschke para $n=3$, $q=2$ ⁽²⁾ y Chern-Yien ⁽³⁾ para $q=n-1$. Observemos que en ella los ángulos $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{n-q}$ son las coordenadas esféricas del vector ξ en la $(n-q)$ -esfera unidad situada en el plano $(n-q+1)$ dimensional ortogonal a C^0_{q-1} en P.

4. Primera fórmula integral. Integremos los dos miembros de (3.6) a todas las posiciones de C^1_{n-1} , o sea a todo el espacio del grupo de los movimientos de E_n . Llamando A^{01}_{q-1} al área $(q-1)$ -dimensional de la intersección $C^0_q \cdot C^1_{n-1}$, el primer miembro da

$$O_{q-2} O_{q-3} \dots O_1 \int A^{01}_{q-1} dK_n. \tag{4.1}$$

En el segundo miembro, para tener en cuenta todas las posiciones de C^1_{n-1} , el vector ξ debe integrarse a toda la $(n-q)$ -esfera unidad mencionada al final del párrafo precedente, o sea los ángulos $\varphi_1, \varphi_2, \dots, \varphi_{n-q-1}$ deben integrarse entre 0 y π y el φ_{n-q} entre 0 y 2π .

⁽²⁾ W. BLASCHKE, *Integralgeometrie 17. Ueber Kinematik*. Deltion, vol. 17, Atenas, 1936.

⁽³⁾ S. S. CHERN-C. T. YIEN, *Sulla formula principale cinematica dello spazio ad n dimensioni*, Bolletino della Unione Matematica Italiana, serie II, año II, 1940.

Las integrales de dC_q^0 y dC_{n-1}^1 dan respectivamente, según (3.1) y (3.2), $A_q^0 O_{q-1} \dots O_1$ y $A_{n-1}^1 O_{n-2} \dots O_1$ siendo A_q^0 y A_{n-1}^1 las áreas de C_q^0 y C_{n-1}^1 . De esta manera cada posición de C_{n-1}^1 ha quedado contada dos veces, pues cambiando la orientación del n edro e_1, e_2, \dots, e_n se obtiene la misma posición, luego hay que dividir por 2. Teniendo en cuenta el valor

$$\int_0^\pi \text{sen}^i \varphi \, d\varphi = \pi^{1/2} \frac{\Gamma\left(\frac{i+1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{i+2}{2}\right)}$$

resulta que la integral del segundo miembro de (3.6) vale

$$\pi^{(n-q)/2} \frac{\Gamma\left(\frac{q+1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{n+1}{2}\right)} O_{n-2} \dots O_1 O_{q-1} \dots O_1 A_q^0 A_{n-1}^1. \quad (4.2)$$

Igualando con (4.1) y simplificando resulta la fórmula integral

$$\int A_{q-1}^{01} dK_n = \pi^{(n-q)/2} \frac{\Gamma\left(\frac{q+1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{n+1}{2}\right)} O_{n-2} \dots O_1 O_{q-1} A_q^0 A_{n-1}^1 \quad (4.3)$$

donde en el primer miembro la integración está extendida a todo el grupo de los movimientos de E_n , o sea, a todas las posiciones de C_{n-1}^1 . Los valores de O_i están dados por (1.7).

Ejemplos: 1. Para $q=1$, C_1^0 es una curva y A_1^0 es su longitud que llamaremos L_0 . La intersección con una hipersuperficie C_{n-1}^1 se compone de N puntos, número (que puede ser infinito) variable con la posición C_{n-1}^1 . La fórmula (4.3) se escribe, en este caso

$$\int N dK_n = \frac{2\pi^{(n-1)/2}}{\Gamma\left(\frac{n+1}{2}\right)} O_{n-2} \dots O_1 L_0 A_{n-1}^1.$$

2. Consideremos el espacio ordinario E_3 y en él una superficie fija C_2^0 de área A_2^0 y otra móvil C_2^1 de área A_2^1 . Llamando L a la longitud de la curva intersección $C_2^0 \cdot C_2^1$, la fórmula (4.3) da

$$\int L dK_3 = 2\pi^3 A_2^0 A_2^1.$$

Observación. La fórmula (4.3) es un caso particular de la más general siguiente, cuya demostración no damos por no ser necesaria para nuestro objeto. Sea C_q^0 una variedad regular de dimensión q , que supondremos fija en E_n y de área q -dimensional finita A_q^0 . Sea análogamente C_p^1 otra variedad regular de dimensión p , móvil de manera indeformable en E_n y de p -dimensional área finita A_p^1 ; suponemos $p + q \geq n$. Llamando A_{p+q-n} al área $(p+q-n)$ -dimensional de la intersección $C_p^1 \cdot C_q^0$ vale

$$\int A_{p+q-n} dK_n = \frac{O_1 \dots O_n O_{p+q-n} A_q^0 A_p^1}{O_p O_q} \quad (4.4)$$

siendo dK_n la densidad cinemática (1.6) y estando la integración del primer miembro extendida a todo el grupo de los movimientos de E_n . La (4.3) corresponde al caso $p = n - 1$.

5. Segunda fórmula integral. Consideremos ahora la misma variedad regular C_q^0 fija en E_n del número anterior y h variedades C_{n-1}^i ($i = 1, 2, \dots, h$) de áreas A_{n-1}^i , móviles cada una con la densidad cinemática dK_n^i de manera independiente de las demás. Es decir, a cada una se le asigna un n -edro invariablemente unido a la misma y respecto de él se calculan las expresiones análogas a la (1.6).

Supongamos $q \geq h$. En una posición general en que las $h + 1$ variedades C_q^0, C_{n-1}^i tengan punto común, la intersección será de dimensión $q - h$. Sea A_{q-h} el área $(q - h)$ -dimensional de esta intersección $C_q^0 \cdot C_{n-1}^1 \cdot C_{n-1}^2 \dots C_{n-1}^h$. Deseamos calcular la integral

$$I = \int A_{q-h} dK_n^1 \dots dK_n^h \quad (5.1)$$

extendida, respecto cada dK_n^i , a todas las posiciones de la correspondiente C_{n-1}^i .

Para simplificar escribiremos (4.3) en la forma

$$\int A_{q-1}^{01} dK_n = \alpha(n, q-1) A_q^0 A_{n-1}^1 \quad (5.2)$$

con

$$\alpha(n, q-1) = \pi^{(n-q)/2} \frac{\Gamma\left(\frac{q+1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{n+1}{2}\right)} O_{n-2} \dots O_1 O_{q-1}. \quad (5.3)$$

Entonces, llamando en general A_{q-h+i} al área de la intersección $C_q^0 \cdot C_{n-1}^1 \cdot C_{n-1}^2 \dots C_{n-1}^{h-i}$, fijando primero $C_{n-1}^1, \dots, C_{n-1}^{h-1}$ e integrando a todas las posiciones de C_{n-1}^h , según (5.2) se tiene sucesivamente

$$\begin{aligned} I &= \alpha(n, q-h) A_{n-1}^h \int A_{q-h+1} dK_{n-1}^1 \dots dK_n^{h-1} & (5.4) \\ &= \alpha(n, q-h) \alpha(n, q-h+1) A_{n-1}^h A_{n-1}^{h-1} \int A_{q-h+2} dK_{n-1}^1 \dots dK_n^{h-2} \\ &= \dots \\ &= \prod_{i=0}^{h-1} \alpha(n, q-h+i) A_q^0 A_{n-1}^1 A_{n-1}^2 \dots A_{n-1}^h. \end{aligned}$$

Llegamos así a la segunda fórmula integral que deseábamos obtener:

$$\int A_{q-h} dK_{n-1}^1 \dots dK_n^h = \prod_{i=0}^{h-1} \alpha(n, q-h+i) A_q^0 A_{n-1}^1 \dots A_{n-1}^h. \quad (5.5)$$

donde, repetimos, A_{q-h} es el área $(q-h)$ -dimensional de la intersección $C_q^0 \cdot C_{n-1}^1 \dots C_{n-1}^h$ y la integración está extendida a todas las posiciones de las hipersuperficies C_{n-1}^i .

Supongamos en particular que las C_{n-1}^i sean esferas de radios R_i . Entonces es

$$A_{n-1}^i = R_i^{n-1} O_{n-1}. \quad (5.6)$$

Además, en este caso, según (1.6), tomando como origen P_i del n -edro ligado a C_{n-1}^i el centro de la esfera, en cada posición se pueden integrar los dO_j sin que altere la intersección A_{q-h} , o sea

$$\begin{aligned} \int A_{q-h} dK_{n-1}^1 dK_n^2 \dots dK_n^h &= (O_{n-1} O_{n-2} \dots O_1)^h & (5.7) \\ &= \int A_{q-h} dP_1 dP_2 \dots dP_h \end{aligned}$$

siendo dP_i el elemento de volumen de E_n correspondiente al centro P_i de C_{n-1}^i . Por otra parte es

$$\prod_{i=0}^{h-1} \alpha(n, q-h+i) = \left(\frac{2\pi^{n/2}}{\Gamma\left(\frac{n+1}{2}\right)} \right)^h \frac{\Gamma\left(\frac{q+1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{q-h+1}{2}\right)} (O_{n-2} \dots O_1)^h$$

y por tanto queda

$$\int A_{q-h} dP_1 dP_2 \dots dP_h = \beta(n, q, h) \Lambda_q^0 R_1^{n-1} R_2^{n-1} \dots R_h^{n-1} \quad (5.8)$$

donde la integración respecto $dP_i = [dx_i^1 dx_i^2 \dots dx_i^n]$ está extendida a todo el espacio E_n y se ha puesto

$$\beta(n, q, h) = \left(\frac{2\pi^{n/2}}{\Gamma\left(\frac{n+1}{2}\right)} \right)^h \frac{\Gamma\left(\frac{q+1}{2}\right)}{\Gamma\left(\frac{q-h+1}{2}\right)} \quad (5.9)$$

En particular, tomando todas las esferas del mismo radio R , queda

$$\int A_{q-h} dP_1 \dots dP_h = \beta(n, q, h) R^h (n-1) A_q^0. \quad (5.10)$$

Por ejemplo, para el espacio ordinario E_3 , tomando una superficie C_2^0 de área A_2^0 y dos esferas móviles de radio R , llamando N al número de puntos comunes a C_2^0 y a las dos esferas, número variable con la posición de las mismas, es $n=3$, $q=2$, $h=2$ y por tanto queda

$$\int N dP_1 dP_2 = 2\pi^3 R^4 A_2^0. \quad (5.11)$$

6. Una expresión del área q -dimensional para variedades regulares. Nos interesa particularmente aplicar (5.10) al caso $q-h=0$. En este caso la intersección se compone de un número discreto de puntos N_q , salvo para posiciones excepcionales de las esferas $C_{i_{n-1}}$. La fórmula (5.10) se escribe en este caso

$$\int N_q dP_1 \dots dP_q = \beta(n, q, q) R^q (n-1) A_q^0. \quad (6.1)$$

Hemos demostrado esta fórmula en el caso de ser C_q^0 una variedad regular. Desde luego, por el carácter aditivo de la integral del primer miembro y del área A_q^0 , la fórmula vale igualmente para cualquier variedad compuesta de un número finito de partes regulares de dimensión q .

De (6.1) deducimos el resultado :

Sea en E_n una variedad C_q^0 compuesta de un número finito de partes regulares de dimensión q . Consideremos $q(n-1)$ -esferas $C_{i_{n-1}}$ de radio R y centro variable P_i . Sea dP_i el elemento de volumen de E_n correspondiente al punto P_i . Llamando N_q al número de puntos de la intersección

$C_q^0, C_{n-1}^1, \dots, C_{n-1}^q$ el área q -dimensional de C_q^0 está dada por la fórmula

$$A_q^0 = (\beta(n, q, q) R^{q(n-1)-1}) \int N_q dP_1 dP_2 \dots dP_q \quad (6.2)$$

donde la integral está extendida, para cada P_i , a todo el espacio E_n y $\beta(n, q, q)$ está dado por (5.9) (*).

Como consecuencia se tiene:

Si una variedad regular q -dimensional de E_n tiene área q -dimensional finita, el número de puntos de intersección de ella con q esferas de radio R , es siempre finito, salvo para un conjunto de posiciones de las esferas de medida nula.

7. Una definición de dimensión y de q -dimensional área de un conjunto de puntos de E_n . La última integral de (6.2) tiene sentido para conjuntos de puntos mucho más generales que los que componen una variedad regular; además ella es de cómodo manejo en muchos casos, pues se trata de una integral de volumen del espacio euclidiano de nq dimensiones. Podemos, por tanto, siempre que la integral del segundo miembro exista, tomar (6.2) como definición de q -dimensional área de un conjunto de puntos de E_n .

El método puede servir también para determinar la dimensión q . Procederemos de la manera siguiente:

Sea C un conjunto de puntos cualquiera de E_n . Sea $dP_i = [dx_i^1 dx_i^2 \dots dx_i^n]$ el elemento de volumen de E_n correspondiente al punto P_i . Sea N_s el número de puntos comunes de C con $s(n-1)$ -esferas de radio R y centros P_1, P_2, \dots, P_s . Consideremos las integrales (en el sentido Lebesgue)

$$I_1 = \int N_1 dP_1, \quad I_2 = \int N_2 dP_1 dP_2, \quad I_3 = \int N_3 dP_1 dP_2 dP_3, \dots \quad (7.1)$$

todas ellas extendidas a todo E_n respecto cada dP_i (es decir I_s es una integral sobre E_{sn}). Si estas integrales existen y I_{q+1} es la primera que vale cero, el número q se llamará la dimensión de C y la q -dimensional área estará dada por (6.2).

(*) El caso $q=1$ en que la fórmula anterior da la longitud de la curva C^0 , fué considerado, ya en otro lugar (L. A. SANTALÓ, *A theorem and an inequality referring to rectifiable curves*, American Journal of Mathematics, vol. 68, 1941).

Obsérvese que para $s < q$ el área s -dimensional así definida vale infinito y para $s > q$ vale cero.

Según lo demostrado en el número precedente esta definición de q -dimensional área coincide con la clásica para variedades regulares, pero la definición es aplicable siempre que las integrales (7.1) existan. Siguiendo un camino similar al de G. Nöbeling ^(*) para un caso análogo se puede demostrar *que estas integrales existen para todo conjunto O analítico* (o conjunto de Suslin ^(**)).

En efecto, vamos a demostrar que en este caso I_s existe. Bastará demostrar que el conjunto de puntos de E_n correspondientes a esferas C_{n-1} cuya intersección tiene por lo menos i puntos comunes con O es analítico y por tanto medible en el sentido de Lebesgue. Supondremos O acotado, lo que no restringe la generalidad. Siendo O analítico, el conjunto $O(i)$ de todos los conjuntos de i puntos de O es también analítico. Consideremos, por otra parte, todas las r -esferas S_r ($r \leq n - q$) de radio $\leq R$ y el conjunto $S_r(i)$ de conjuntos de i puntos sobre ellas que no estén en una esfera de dimensión menor; $S_r(i)$ es analítico, y por tanto también la intersección $S_r(i) \cdot O(i)$. A cada punto de esta intersección corresponden en E_n los puntos imágenes de los centros de los conjuntos de s esferas de radio R que contienen a S_r ; este conjunto es analítico, luego lo será también el total de los correspondientes a toda la intersección $S_r(i) \cdot O(i)$ que es precisamente el conjunto de puntos correspondientes a esferas C_{n-1} cuya intersección tiene por lo menos i puntos comunes con O . Queda así demostrado el enunciado.

Facultad de Ciencias Físico-matemáticas.
La Plata.

(*) G. NÖBELING, *Ueber den Flächeninhalt dehnungsbeschränkter Flächen*, Mathematische Zeitschrift, vol. 48, 1943, pág. 757.

(**) Ver por ej. : N. LUSIN, *Leçons sur les ensembles analytiques*, París, 1930.